

MELFA

RV-3SQ
RV-3SQJ
RV-3SD
RV-3SDJ

垂直3kgタイプ

新型高性能コントローラ、専用モータ・アンプを搭載し、より高速化・高精度化を実現した、RV-3SQ/3SDシリーズ。シーケンサ、汎用サーボアンプとの親和性向上により、多彩な用途への適用が可能。細やかで巧みな動作が必要とされる組立作業への適用が最適。

- **クラス最高の高運動**
【最大合成速度5.5m/s (RV-3SD)】
- **高性能新型コントローラにより、I/O処理、プログラム処理を高速化。**
実作業におけるタクトタイム最大15%程度短縮。(従来機比)
- **高剛性アーム、アクティブゲイン制御による高精度動作を実現。**
- **5軸、6軸の2機種を用意。**
- **耐環境性確保【全身:IP65】**
設置環境を選ばず、幅広い用途に適用できます。クリーン仕様もご用意しています。
- **GOT直接接続**
当社表示器GOT1000シリーズとロボットコントローラをイーサネットにて直接接続可能。操作性の向上が図れます。
- **各種規格への適合**
欧州指令(CE)、UL規格への適合。
(CE、ULは特殊仕様機です。ご相談ください。)

RV-3SQ/RV-3SD



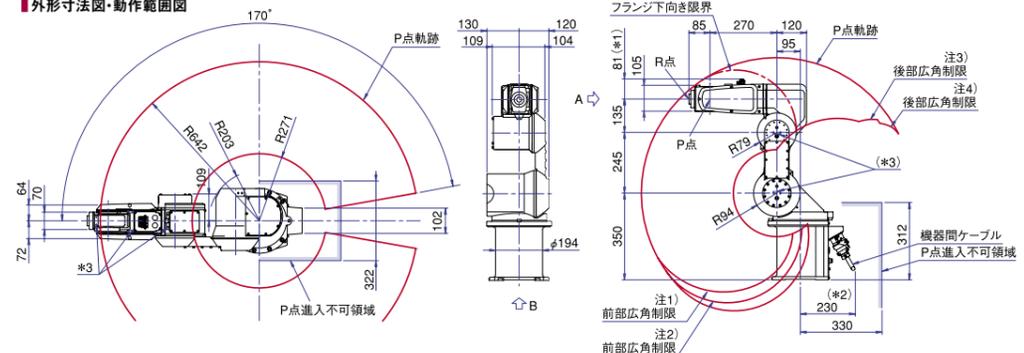
- クラス
最高速度
- 高可搬
高剛性
- 多彩な
機能
- タクトタイム
短縮
- 多用途への
適用

RV-3SQJ/RV-3SDJ



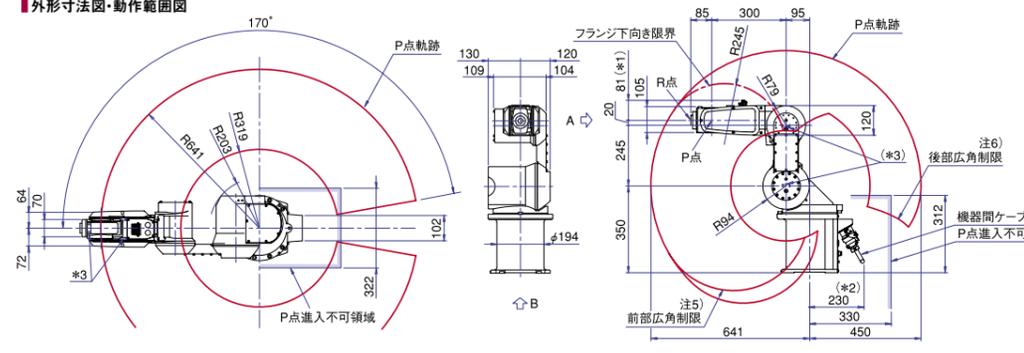
- クラス
最高速度
- 高可搬
高剛性
- 多彩な
機能
- タクトタイム
短縮
- 多用途への
適用

■外形寸法図・動作範囲図



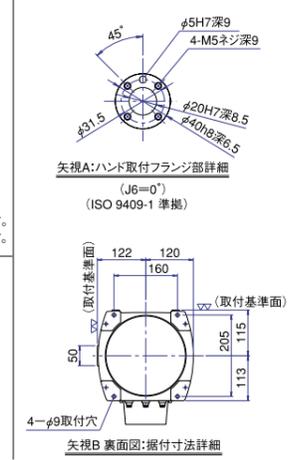
〈前部広角制限〉注1: J1軸の角度が170deg \geq J1>125degの範囲にあるとき、J2軸の動作範囲は125deg>J2 \geq -90degに制限されます。
注2: J1軸の角度が-125deg>J1 \geq -170degの範囲にあるとき、J2軸の動作範囲は130deg>J2 \geq -90degに制限されます。
〈後部広角制限〉注3: J2軸の角度が-30deg>J2 \geq -60degの範囲にあるとき、J3軸の動作範囲は4 \times J2+3 \times J3>-180を満たし、且つ171deg \geq J3>-20degを満たす範囲に制限されます。
注4: J2軸の角度が-60deg>J2 \geq -90degの範囲にあるとき、J3軸の動作範囲は2.7 \times J2+J3>-142を満たし、且つ171deg \geq J3>-20degを満たす範囲に制限されます。

■外形寸法図・動作範囲図



〈前部広角制限〉注5: J1軸の角度が170deg \geq |J1|>125degの範囲にあるとき、J2軸の動作範囲は120deg>J2 \geq -90degに制限されます。
〈後部広角制限〉注6: J2軸の角度が-30deg>J2 \geq -90degの範囲にあるとき、J3軸の動作範囲は14 \times J2+9 \times J3>-1530を満たし、且つ137deg>J3>-100degを満たす範囲に制限されます。

■共通部分

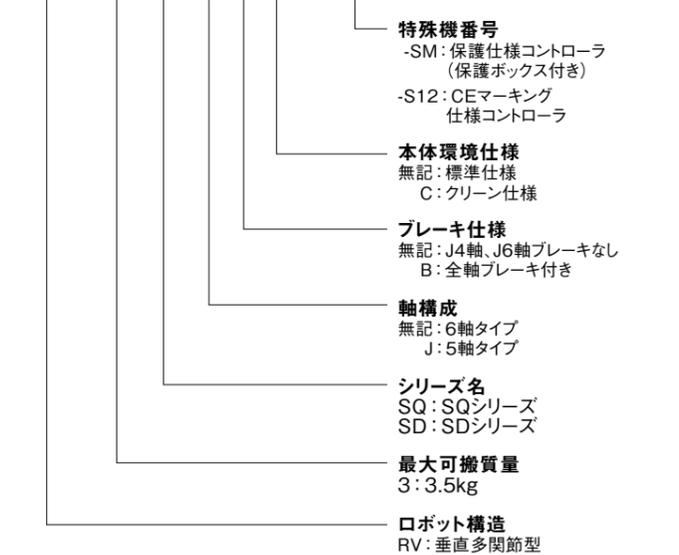


注記
(*)1 電磁弁(オプション)取付時の寸法です。
(*)2 機器間ケーブル接続に必要なスペースです。
(*)3 ユーザ配線配管定用のネジ穴(M4)です。

■仕様

型式	単位	RV-3SQ RV-3SD	RV-3SQ-SM RV-3SD-SM	RV-3SQJ RV-3SDJ	RV-3SQJ-SM RV-3SDJ-SM	RV-3SQC RV-3SDC	RV-3SQJC RV-3SDJC
機種分類		標準(オイルミスト)			クリーン		
保護等級		IP65 *2			クラス10(0.3 μ m)		
据付姿勢		床置き、天吊り、(壁掛 *4)			床置き		
構造		垂直多関節型			垂直多関節型		
動作自由度		6			5		
駆動方式 *1		ACサーボモータ			ACサーボモータ		
位置検出方式		アブソリュートエンコーダ			アブソリュートエンコーダ		
最大可搬質量(定格) *3	kg	3.5(3)			3.5(3)		
アーム長	mm	245+270			245+270		
最大リーチ半径	mm	642			642		
動作範囲	J1	340(±170)			340(±170)		
	J2	225(-90~+135)			225(-90~+135)		
	J3	191(-20~+171)			191(-20~+171)		
	J4	320(±160)			320(±160)		
	J5	240(±120)			240(±120)		
	J6	720(±360)			720(±360)		
最大速度	J1	250			250		
	J2	187			187		
	J3	250			250		
	J4	412			412		
	J5	412			412		
	J6	660			660		
最大合成速度 *5	mm/sec	約5500			約5500		
位置繰り返し精度	mm	±0.02			±0.02		
周囲温度	℃	0~40			0~40		
本体質量	kg	約37			約37		
ツール配線 *6		ハンド入力8点/出力8点(フォアアーム)、予備線8本:AWG#27(0.1mm ²)					
ツールエア配管		1次:φ6 \times 2本 2次:φ4 \times 8本					
機器間ケーブル		5m(両端コネクタ)					
接続コントローラ *7		CR1QA-721 CR1DA-721	CR1QA-721+CR1D-MB CR1DA-721+CR1D-MB	CR1QA-731 CR1DA-731	CR1QA-731+CR1D-MB CR1DA-731+CR1D-MB	CR1QA-721 CR1DA-721	CR1QA-731 CR1DA-731

RV - 3 SD J B C - Sxx



*1:標準では、6軸機はJ4軸、J6軸にブレーキがありません。5軸機はJ6軸にブレーキがありません。なお、全軸ブレーキ付き仕様もご用意しております。
*2:お客様でご使用になる油の特性によっては、耐環境性能が確保できない場合がありますので販売店にご相談願います。
*3:最大可搬質量は手首フランジ下向き姿勢(±10°)での最大搭載質量です。
*4:壁掛け仕様は、J1軸動作範囲を制限した特殊仕様となります。
*5:全軸合成時のハンドフランジ面での値。
*6:ツール(ハンド)出力使用時はエアハンドインタフェース(オプション)が必要となります。
*7:-SM仕様は、コントローラ保護BOX標準添付となります。CR1QA-7xx/CR1DA-7xx(IP20)へCR1D-MB(保護BOX)を添付しています。